PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

01-212655

(43) Date of publication of application: 25.08.1989

(51)Int.CI.

B60T 8/58

(21)Application number: 63-037013

(71)Applicant:

ISUZU MOTORS LTD

(22)Date of filing:

19.02.1988

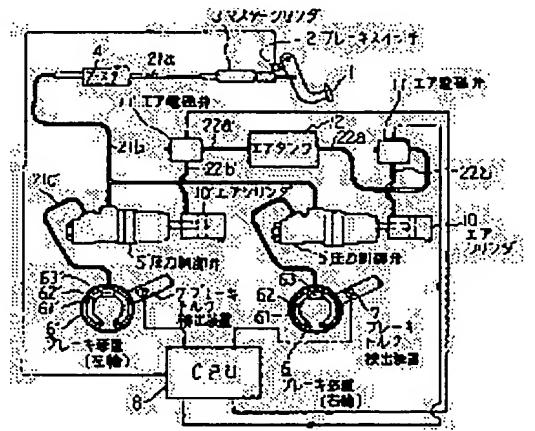
(72)Inventor: TAKEDA NOBUYUKI

(54) DEVICE FOR CONTROLLING BRAKING FORCE

(57)Abstract:

PURPOSE: To eliminate not only pull effect at the time of braking but also early wear of one wheel caused accordingly by detecting each braking force of right and left wheels, and thereby controlling fluid pressure producing each braking force in such a way as to reduce braking force higher than the other ones.

CONSTITUTION: A brake pedal 1 is connected with a pair of a right and a left braking device 6 and 6' via a master cylinder 3, a booster 4 and a pair of a right and a left pressure control valve 5 and 5'. In this case, each braking device 6 and 6' is provided with a pair of a right and a left braking torque detector 7 and 7' acting as a braking force detecting means. On the other hand, each pressure control valve 5 and 5', each air cylinder 10 and 10' and a pair of a right and a left air solenoid valve 11 and 11' which constitutes a flow pressure proof control means together with an air tank 12 are also provided. In addition, the CPU 8 acting as an operating means is provided, which controls the respective solenoid valves 11 and 11' based on each detected signal from each braking torque detector 7 and 7'.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

®日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑩公開特許公報(A) 平1-212655

⑤Int.Cl.⁴

識別記号

庁内整理番号

每公開 平成1年(1989)8月25日

B 60 T 8/58

Z-8510-3D

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全6頁)

砂発明の名称 制動力制御装置

②特 頭 昭63-37013

②出 願 昭63(1988) 2月19日

@発明者 武田

信之

神奈川県川崎市川崎区殿町3丁目25番1号 いすぐ自動車 株式会社川崎工場内

勿出 願 人 いする自動車株式会社

東京都品川区南大井 6 丁目22番10号

四代 理 人 弁理士 茂泉 修司

明 "林田 老

1. 発明の名称

网動力制御验證

2. 仲許請求の範囲

車両の側動時において、左右車輪の各側動力を 検出する手段と、左右車輪の各側動力を発生する 流体圧を開御する手段と、高い方の側動力を減少 させる制御信号を放放体圧側御手段に与える演算 手段と、を備えたことを特徴とする側動力制御装置。

3. 発明の詳細な説明

【産業上の利用分野】

本発明は、車両の削削力制御整置に関し、特に 車両の制動時に車輪に与えられる抗体圧制動力を 制御する装置に関するものである。

(従来の技術)

取両の倒動力制御設置として、第5回に示すものが従来より知られており、この強置において、 ブレーボベダル1を踏むことによってマスターシ リング3内の抽圧を上昇させ、ブースター4を介 してホイールシリンダ 6 3 (63') のピストン (図示せず)を押してプレーキシュー 6 2 (62')をプレーキライニング 6 1 (61') に摺動させ、プレーキライニング 6 1 (61') とプレーキシュー 6 2 (62') 間の摩擦力によって革輸の回転を抑制していた。

【発明が解決しようとする課題】

上記のような従来の制動力制御装置においては、 各車輪の制動力はホイールシリンダ63(63') のサイズで規定されているので、そのブレーキラ イニング61(61')とブレーキシュー62(6 2')との間の摩擦係数が変化して左右車輪間で削 動力差が発生しても、それを制御できなかった。

例えば、左前輪のブレーキらが何らかの原因によって摩擦係数が高くなった時、他の車輪と同一の制動力を与えると、その車輪(左前輪)のみブレーキライニングらじは、高温の熱度原を受けると、増々摩擦係数が高くなる性質を有しているため、この態循環を繰り返すことになる。この結果、ブ

特朗平1-212655 (2)

レーキの片効きが生じ、これに伴い一輪のみ早期 に磨耗するという随西点があった。

従って、本発明の目的は、各事権に均衡した制 動力を与えてブレーキの片効きを無くすことので きる鮮動力制御装置を提供することに在る。

(課題を解決するための手段)

上記目的を達成するための手段として、本発明に係る関動力制御装置においては、車筒の制動時において、車筒の制動時において、左右車輪の各制動力を発出する手段と、左右車輪の各制動力を発生する液体圧を開御する手段と、高い方の制動力を被少させる制御信号を整流体圧制御手段に与える演算手段と、を備えている。

〔作 用〕

本発明においては、開動時に、左右各車輪の制助力を検出し、両側動力の差がある場合には、翻動力が大きい方の依体圧関揮手段に演算手段から 側御信号を送ることにより、その車輪に加わる側動力を与える液体圧を低下させ、左右車輪間における側動力の差を減少させ、プレーキの片効きを

12はエア電磁弁11、11を介してエアシリング10、10に圧力エアを供給している。例、2 1a~21c'は検圧配管、22a~22b'は エア配管を示す。

第2図は、第1図に示すCPU8に配像され且 つ実行される朝動力関御プログラムのフローチャートであり、このフローチャートに基づいて第1 図の構成の動作を説明する。

先づ、CPU8は、ブレーキスイッチ2がオン かオフかをチェックする(第1図のステップSI)。 これは、ブレーキスイッチ2がオフの場合はブレ ーキペダル1が踏まれておらず、削動力の制御が 必要ないことを確認するためである。従ってブレ ーキスイッチ2がオフの場合、左右のエア電磁弁 11、11をオフにして(同ステップS9)、ル ーチンの最初に戻る。

一方、プレーキスイッチ2がオンと特定されると、CPU8は、プレーキトルク検出装置で、アから覚圧としてそれぞれ出力されるプレーキトルクで、Taを読み込む(同ステップS2)。

1.000 Ab. 1M

なくしている。

【實施例】

以下、本発明に係る耐動力制御装置の実施例を設明する。

第1回は、本発明に係る制動力制御装置の一実 施例の全体構成図であり、1はブレーキペダル、 2はブレーキペダル1を踏むとオンとなるブレー キスイッチ、3はブレーキペダルと係合している マスターシリンダ、4はマスターシリンダ3と速 投しておりマスターシリンダ3から送られた油圧 を上昇させるブースター、5と5はブースター4 に連接する左右車輪の圧力関御弁、6と6はブレーキ 中装置でありブレーキライニング61、6ごと、 ブレーキシュー62、62と、ホイールシリンダ 63、63と、で構成されている。

また、7とでは削動力検出手段としてのプレーキトルク検出装置、8は設算手段としてのCPU、11と11は圧力制御弁5、5なびェアシリンダ10、10位びにエアタンク12と共に液体圧制御手段を構成するエア単独弁であり、エアタンク

ここで、プレーキトルク検出装置 7 (装置 7 も 同様) は既存のものを用いることができるが、その具体例を第 3 図に基づき簡単に説明する。

図示のブレーキトルク検出装置では、並ゲージ 7 1 と、この型ゲージ 7 1 の電気抵抗変化を正確 な 電圧信号として C P U 8 へ出力するためのブリッジ回路 7 2 に 電力を供給するパッチリ 7 3 とから構成されており、ブリッジ回路 7 2 は、ブレーキ装置 6 に 削動力が加わっていない時の型ゲージ 7 1 の電気抵抗とバラス して、その出力電圧 C 。はゼロとなるよう設定 してある。そして、型ゲージ 7 1 は、ブレーキ装置 6、6 と 平両本体を接続するアクスルケース 3 0 に 類密に接着されている。

今、プレーキ装置6に割動力が加わると、プレーキ装置6は車両の速度を低下させようとするが、車両はそのまりの速度で進むうとする債性を持つため、プレーキ装置6と車両との接点であるアクスルケース30に、観動力に比例した歪が発生し、アクスルケース30に緊密に接着された逆ゲージ

特朗平1~212655 (3)

7 Lの電気抵抗が変化する。この電気抵抗の変化によりバランスが崩れたブリッジ回路 7 2 はアクスルケース 3 0 の登量に比例した電圧は号 G。をCPU 8 にプレーキトルク T。、T。として出力する。向、プレーキトルクの検出は、登ゲージの代わりに強逆式センサを使用してもよいし、プレーキライニング 6 2、6 2 の温度が削動力に比例するので、プレーキライニング 6 2、6 2 に温度センサを設置して行ってもよい。

このようにして統み込んだトルクT、とT。とを比較する(同ステップS3、S4)。ステップS3において、T。当T。である時は制動力はバランスしており片効き状態ではないので制動力の関都は必要なくエア電磁弁11、11をオフとし(同ステップS9)、ルーチンの最初に戻る。

一方、T. = T。でないと判定された時には、 次にT。>T。か否かを判定する(同ステップ S 4)。T。>T。である場合には、大きいと料定 されたT。が製御する(娘少させる)必要がある 大きさかどうか、即ち片効きを超こしているかど

4回によって説明する。尚、第4回は、右車艙用の前御機構を示すが、左車輪用の場合も第4回の構成と同じものである。

圧力契約弁5は、第4図(a) に示す如く、ボデー51、ボール弁53、ロッド54、リテーナ55、ピストン56、スプリング57を主な部品として構成され、彼体(この場合、油)波道口Xは配管21bによってブースター4と、又流通口Yは配管21cを通ってブレーキ装置6に返過している。

通常、圧力観御弁5は、第4図(b) に示す通り、 内蔵するスプリング57の力P1によってピスト ン56、リテーナ55を介し、ロッド54が図中 左方向へ押されており、ロッド先端部がボール弁 53を左方向へ押して研弁状態になっているので、 短週口XとYは連週し、それぞれにおける抽圧P 1とP2は、P1=P2となっている。

CPU8からの液体圧制復信号によって右ェア 電磁弁11が付勢(オン)されると、第4図(a) に示す如くシリンダ10は右ェア電磁弁11を介 うかを判定するため、T.とT.の差が、予めてPU8に記憶した設定プレーキトルクT。より大きいか否かを比較し(同ステップS5)、T.>T.+T.でなければ、T.とT.の差は小さいため、特に制動力の制御は行わず上記のステップS9を経てルーチンの最初へ戻る。

ステップS 8 でT、>T。+T。と判定されたとほには、T、とT。との差は大きくブレーキ片効きの原因となっていると考えられるので、その差を減少させる制御が必要となり、高い方の制動力を発生している左車輪の制動力を減少させるため左エア電磁弁 1 1 を付勢する(阿ステップS 8)。

一方、ステップS4においてT、<T。と判定された場合は、今度はT。がT。+T。より大きく右車輪の開動力減少が必要か否か判定し(回ステップS7)、必要ない場合はステップS9を経てルーチンの最初に戻るが、必要ありと判定された場合は、右ェア電磁弁11を付咎する(同ステップS8)。

ここで、関動力を越少させるための動作を、第

してエアタンク12と連通し、エアタンク12より供給されるエア圧によってシリンダ10内で発生するカP2が、上記のスプリングカF1に打ち勝ってシリンダ10の構成部品であるピストン56を図中右方向へ移動させる。この移動によってロッド54を図中左方向へ抑す力はなくなる。

ここで、ロッド54の様は図示の如く、その断面様が入1、A2、A3となる寸法で作られており A2 部がボデー51を貫通し、リテーナ55の 方へ突出しており、更に図示のようにA1ーP1・A2ーP2・A1ー

特閱平1-212655 (4)

14

追認を断たれた流通ロXとYにおけるそれぞれの油圧P1とP2はロッド54を関中の左右取方より押すが、上記の如く、A1>A2であるのでP2側の力がP1側の力より大きく、ロッド54は図中右方向へさらに押される。

ここで、ボール弁53が閉じた後における、柏 圧P2を算出すると、この時点では、スプリング カF1の影響があると考えられるので、P2-P 1×(A1-A2)/A1+(F1-F2)/A 1となる。

次にP2>>PIとなりロッド5 4がスプリングカPIを受けなくなる位置まで圏中右方向に移動すると、上記の式において、(FI-P2)/AIの項がゼロとなり、P2-PI×(AI-A2)/AIとなって、ロッド 5 4 を図中左右双方から押す力がバランスする。

ここで、Al>A2であることから(Al-A

2) / Alはlより小さいので、P2はPlより
小さくなり発生する関助力も減少することになる、
一方、ロッド54がボール弁53間の後、さら

なるので、スプリング57の力によりポール弁5 3 は最初の関弁状態に戻る。

商、上記実施例では、左右各一車輪を一組としてその制動力を制御しているが、前後左右各一車輪、計4車輪の制動力を制御することも同様に可能である。

(発明の効果)

以上のように、本発明の制動力制御装置では、左右各車輪に加わる機体圧制動力を検出して、高い方の制動力を減少させることにより、左右各車輪に加わる制動力の差を減少させるように構成したので、制動時の片動き及びこれに伴なう一輪のみの早期摩託をなくすことができ、安全且つ快適な定行と、車両の長期間使用可能という効果を得ることができる。

4. 図図の簡単な説明

第1図は、本処明に係る制動力制御装置の一実 施例を示す全体構成図、

第2回は、本発明に用いる演算事段で実行されるアログラムのフローチャート図、**

に図中右方向へ移動することは、A1>A2であるため流通口X側の内容積を(A1-A2)×ボール介53開後のロッド54の移動距離だけ渡少させる。流通口X側当初内容積をV1、ロッド54の上配移動による容積減少分をV2とすると、P1はV1/(V1-V2)だけ上昇する。この上昇は右車輸用圧力制御升5と連通している左車輸用圧力制御升5でも伝わるので、上配のP2低下による左右各車輸に加わるブレーキトルクで、、Taの差の減少に有益な効果を相乗的に加えることになる。

上記のように第2図のステップSG又はSBで、 右又は左のエア電磁弁11、11を付勢すること によってブレーキトルクT。とT。の益を減少さ せると、ルーチンの量初に戻り、CPUBは、こ の制動力制御工程をブレーキスイッチ2がオフと なる送実行する。

プレーキスイッチ2がオフになったとき (又は TL = T = にパランスしたとき) は、電磁井11 、11はオフとなり、ピストン56の作用が無く

第3図は、本発明に用いるプレーキトルク検出 装置の構成概念図、

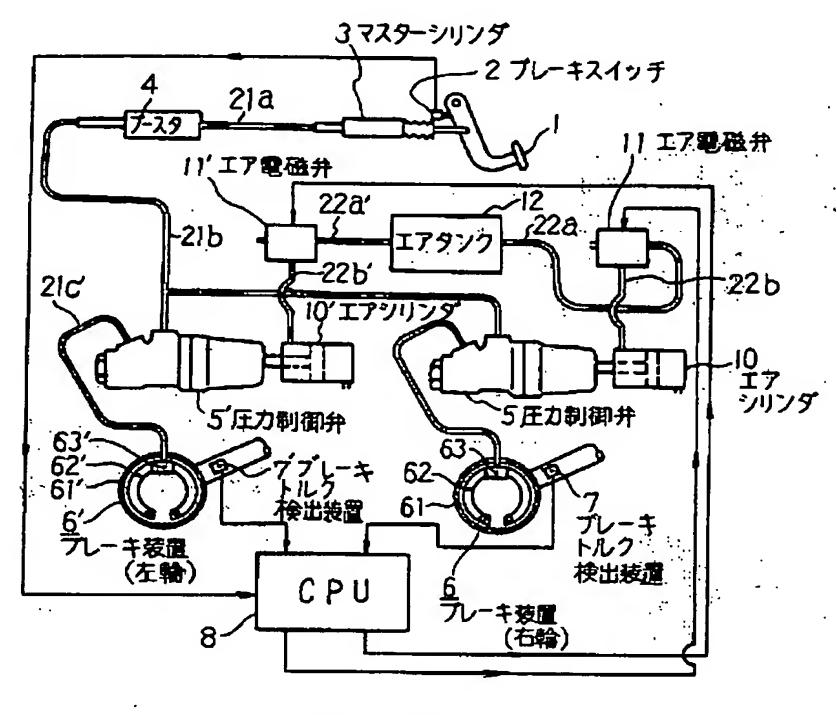
第4図は、本発明に用いる圧力関御弁の作動説 IIII

第5図は、従来の削動力制御装置の構成図、である。

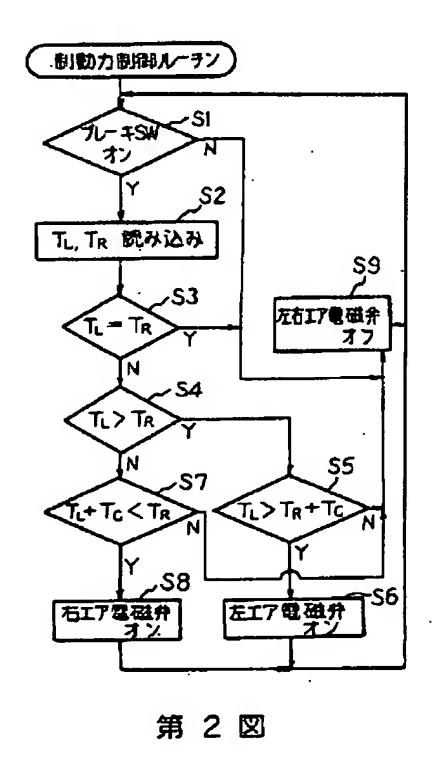
第1回において、1はプレーキペダル、2はプレーキスイッチ、5、5 は圧力制御弁、6、6 はプレーキ装置、7、7はプレーキトルク検出装置、8はCPU、10、10はエアシリンダ、11、11はエア軍យ弁、12はエアタンク、を示す。 図中、同一符号は同一又は相当部分を示す。

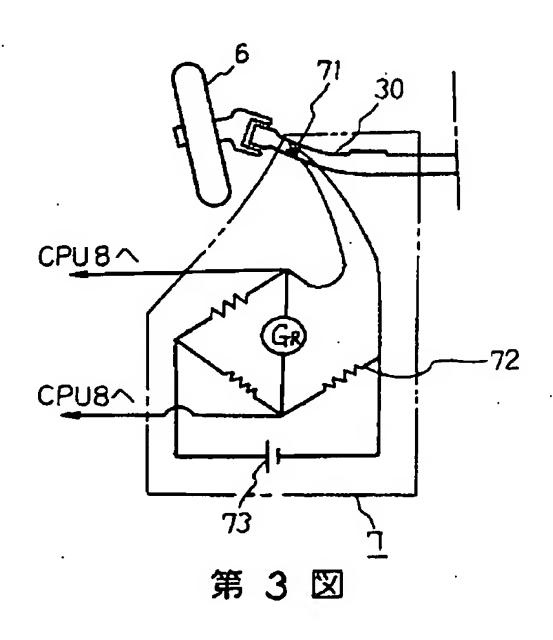
代 理 人 : 奔理士 茂 泉 修 司

特開平1-212655 (5)

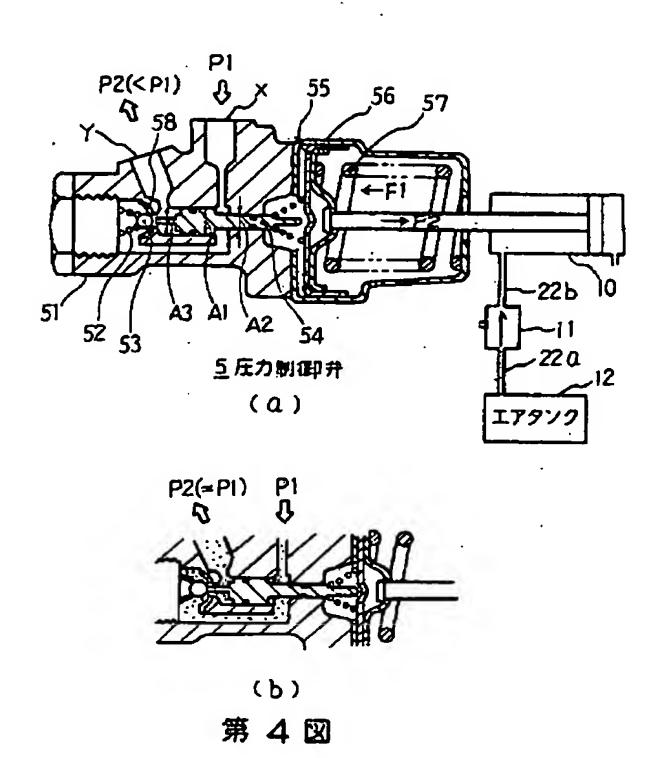


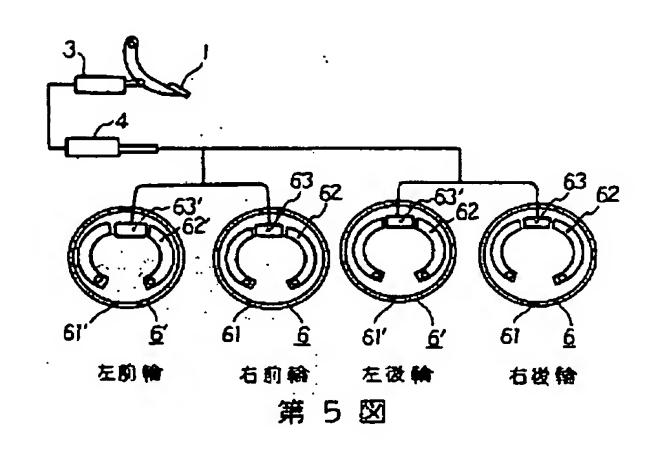
第 1 図





特開平1-212655 (6)





•